

# AUTOMATE DE PORTE PRODIGE 3600

## PARAMETRABLE

Conçu pour les ensembles collectifs d'habitation, maisons individuelles et lieux de travail.

- En conformité avec la norme NFP25362.
- Cassettes d'options embrochables.
- Visualisation des états du système par afficheur LCD.
- Sélection de tension automatique.
- Alimentation secteur 220/240Vac 50Hz en monophasé ou triphasé.
- Alimentation secteur 380/400Vac 50Hz en triphasé.
- Alimentation des accessoires en 12/24Vac et 24Vdc (2A maximum).



**SIMINOR**

## **Table des matières**

NOMENCLATURE _____	4
DESCRIPTIF _____	4
CARACTERISTIQUES TECHNIQUES _____	5
TYPES DE MOTEURS UTILISÉS _____	5
COMMANDES _____	5
SÉCURITÉS _____	5
● Protection de l'ADMAP _____	5
● Sécurités de contact _____	5
● Sécurités de présence _____	5
● Arrêt d'urgence _____	5
SIGNALISATIONS _____	5
● Éclairage de zone _____	5
● Feux de signalisation de mouvement _____	5
● Feux de priorité de passage _____	5
SORTIES AUXILIAIRES _____	5
● Auxiliaire 1 _____	5
● Auxiliaires 2 et 3 _____	6
MODES DE FONCTIONNEMENT _____	6
● Automatique _____	6
● Blocage _____	6
● Semi-automatique _____	6
● Séquentiel _____	6
● Manœuvre forcée _____	6
● 3 boutons _____	6
FONCTIONNEMENT AVEC OU SANS FIN DE COURSE _____	7
MOUVEMENT PARTIEL _____	7
INTERFACE UTILISATEUR _____	7
● Description _____	7
● Configuration des paramètres _____	7
● Liste des paramètres _____	8
● Visualisation des états du système _____	11
● Compteur de cycles _____	13
● Mémorisation du code de télécommande (option cassette ré- cepteur) _____	13

**TABLE DES  
MATIÈRES**



**SIMINOR**

BRANCHEMENT _____	14
● Sécurités _____	14
● Alimentation en 24/12Vac _____	14
● Alimentation en 220/240Vac-380/400Vac et moteurs _____	14
● Commandes _____	14
● Feux _____	14
● Sorties auxiliaires _____	14
CÂBLAGE MOTEURS ET FINS DE COURSE _____	15
● Moteur 1 vitesse _____	15
● Câblage sans fins de course _____	15
● Câblage avec fins de course _____	15
● Moteur hydraulique _____	15
OPTIONS _____	16
● Récepteur radio _____	16
● Second moteur _____	16
● Horodateur _____	16
TYPES D'INSTALLATIONS (avec sécurités de présence et contacts de chocs) _____	16
● Porte basculante non débordante _____	16
● Portail deux battants _____	17
FICHE D'ENTRETIEN _____	18



**SIMINOR**

# NOMENCLATURE

DESIGNATION	QT.
Armoire 400 x 300 x 200 métal IP55	1
Fusible 5 x 20 5A rap.	3
Clé réf. 455	2
Platine PRODIGE 3600	1

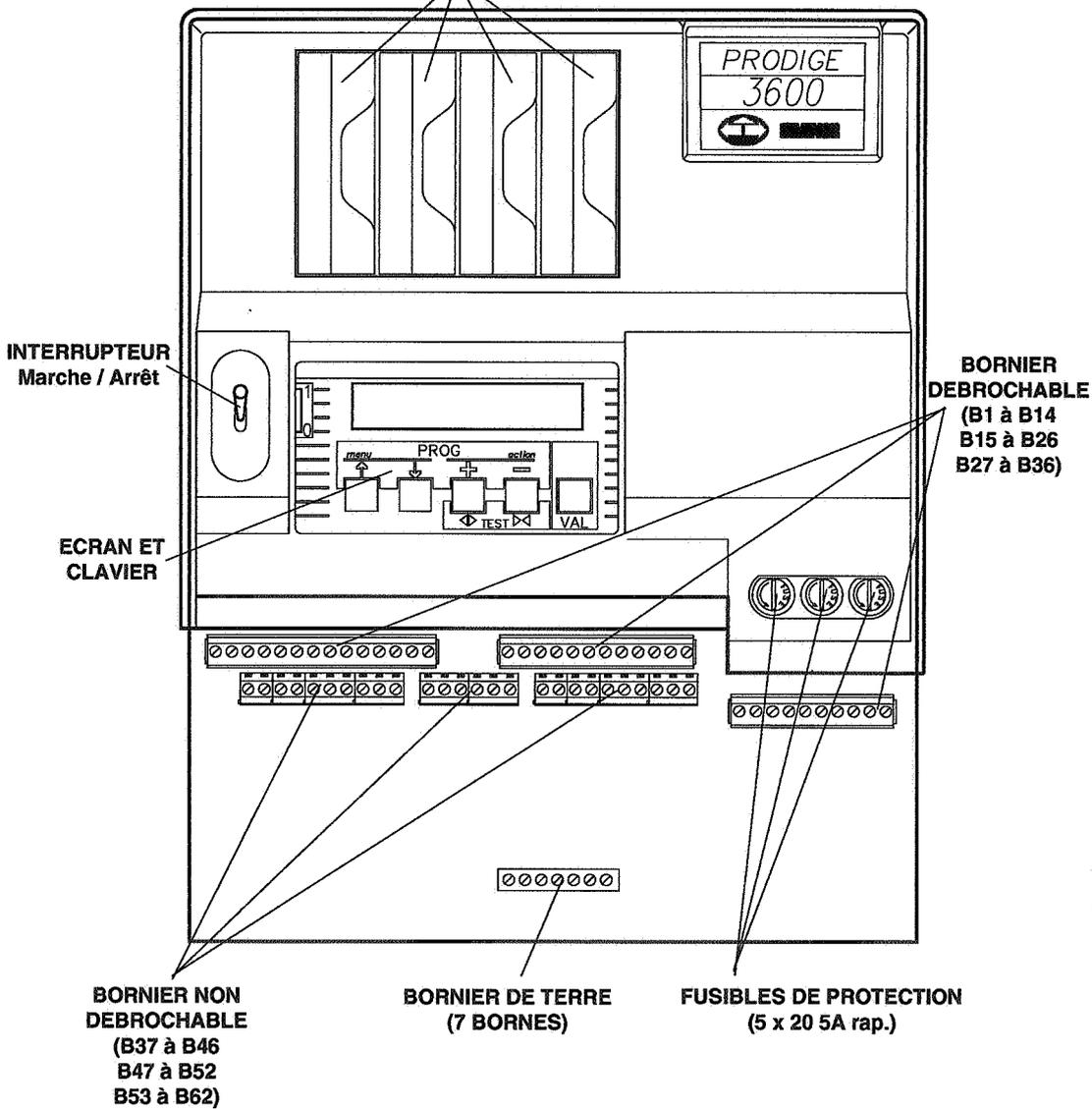
# NOMENCLATURE

# DESCRIPTIF

## DESCRIPTIF

(Figure 1)

OPTIONS : CASSETTES EMBROCHABLES



## CARACTERISTIQUES TECHNIQUES

Alimentation	220/240Vac 50Hz
	monophasé ou triphasé
	380/400Vac triphasé
Alimentation accessoires (2A max. au total)	24Vac
	12Vac
	12Vdc
Sélection de tension	automatique
Puissance transfo.	50VA

L'alimentation des feux et de l'éclairage est externe, la protéger par fusible 4A rap. (max.). L'alimentation du feu de signalisation du mouvement se fait par 24Vac ou 220Vac.

## TYPES DE MOTEURS UTILISÉS

Quatre types de moteurs peuvent être utilisés :

- Moteur 220Vac monophasé.
- Moteur 220Vac triphasé à 1 vitesse.
- Moteur 380Vac triphasé à 1 vitesse.
- Moteur hydraulique (pompe et électrovanne de descente).

Temps maximum de fonctionnement en continu, réglable (antipatinage).

Intensité 0.5 à 5.6A avec protection thermique réglable par le clavier cinq touches.

## COMMANDES

Commande intérieure / extérieure contact "NO".

Commande d'ouverture partielle contact "NO".

Commande de fermeture anticipée contact "NO".

Commande d'arrêt pendant le mouvement contact "NO".

Touches de manœuvre forcée (ouverture et fermeture) avec les touches + et - sur écran LCD.

## SÉCURITÉS

### ● Protection de l'ADMAP

Deux capteurs ("NF"). En cas de détection avant l'ouverture de la porte : interdiction du mouvement. En cas de détection à la fermeture : arrêt, ouverture partielle ou totale (au choix).

### ● Sécurités de contact

Deux capteurs. Barres palpeuses résistives ou à contact sec ("NF"). Action d'un des capteurs à l'ouverture et de l'autre à la fermeture. En cas de détection, il y a arrêt ou mouvement inverse partiel ou total (au choix). Test des capteurs en fin d'ouverture. Deux amplificateurs de barres palpeuses sont intégrés.

### ● Sécurités de présence

Deux capteurs ("NF"). En cas de détection à la fermeture, il y a arrêt, ouverture partielle ou totale (au choix). Il n'y a pas d'action à l'ouverture.

### ● Arrêt d'urgence

(sécurité d'arrêt). La commande suivante provoque une ouverture.

## SIGNALISATIONS

### ● Éclairage de zone

Allumé pendant le cycle de la porte. A la fin du mouvement, il peut rester allumé suivant un temps pré-réglé.

### ● Feux de signalisation de mouvement

(feux en 24Vac ou 220Vac). Signalisation fixe, clignotante ou lampe à éclat. Avec ou sans préavis (durée du préavis réglable).

### ● Feux de priorité de passage

Feux intérieur et extérieur rouge/vert.

## SORTIES AUXILIAIRES

Trois contacts secs à définir au choix.

### ● Auxiliaire 1

- Gâche : le temps d'alimentation de la gâche est réglable, contact "NO" (avec ou sans Coup de bélier) ou contact "NF".

CARACTÉRISTIQUES  
TECHNIQUES

TYPES DE MOTEURS  
UTILISÉS

COMMANDES

SECURITES

SIGNALISATIONS

SORTIES  
AUXILIAIRES

FRANCAIS



**SIMINOR**

- Coup de bélier : lorsque la porte est fermée et qu'une commande est validée, la porte effectue un mouvement très court en fermeture qui permet de dégager la gâche.

- Frein : contact fermé pendant le mouvement.

### ● Auxiliaires 2 et 3

- Minuterie ("NO") : activité pendant deux secondes au début du cycle.

- Alarme intrusion ("NO") : activée lorsque le fin de course fermeture n'est plus actionné alors que la porte doit être fermée (contrôle d'état du fin de course fermeture).

- Alarme défauts ("NO") : activée lorsqu'il y a alarme intrusion, que le test des sécurités de contact en fin d'ouverture n'est pas satisfaisant, que le temps maximum de fonctionnement en continu est atteint (antipatinage), que l'intensité du moteur est dépassée (protection thermique), que la porte est à l'arrêt, ouverte plus de deux minutes d'une façon anormale (capteurs de protection de l'ADMAP, sécurités de présence occultés, arrêt consécutif à une détection de contact).

- Électrovanne descente ("NO") : dans le cas d'un moteur hydraulique, ce contact permet la commande de l'électrovanne.

## MODES DE FONCTIONNEMENT

### ● Automatique

Porte fermée, une impulsion de commande provoque l'ouverture. Une fois la porte ouverte, elle se ferme sans commande de l'utilisateur, après une temporisation. Le temps de pause avant la fermeture automatique est réglable. Pendant la fermeture, une impulsion de commande provoque l'arrêt puis l'ouverture.

### ● Blocage

Porte fermée, une impulsion de commande provoque l'ouverture. Une fois la porte ouverte, elle se ferme sans commande de l'utilisateur, après passage devant les cellules ou après une temporisation. Les cellules prises en compte pour la fermeture automatique sont paramétrables. Le temps entre le passage devant les cellules et la fermeture est réglable. Pendant la fermeture, une impulsion de commande ouverture provoque l'arrêt puis l'ouverture.

**En mode AUTOMATIQUE et BLO-CAGE, à la mise sous tension, la porte se ferme si elle est ouverte.**

### ● Semi-automatique

Porte fermée, une impulsion de commande provoque l'ouverture. Une fois la porte ouverte, une impulsion de commande provoque la fermeture. Pendant l'ouverture, une impulsion de commande est sans effet. Pendant la fermeture, une impulsion de commande provoque l'arrêt puis l'ouverture.

### ● Séquentiel

Porte fermée, une impulsion provoque l'ouverture. Une fois la porte ouverte, une impulsion de commande provoque la fermeture. Pendant l'ouverture, une impulsion de commande provoque l'arrêt, une autre impulsion de commande provoque la fermeture. Pendant la fermeture, une impulsion de commande provoque l'arrêt puis l'ouverture.

### ● Manœuvre forcée

L'ouverture ou la fermeture se fait par appui maintenu sur une touche du clavier. Toutes les sécurités sont ignorées et les fins de course sont pris en compte.

### ● 3 boutons

En porte fermée, une impulsion de commande ouverture provoque l'ouverture. En porte ouverte, une impulsion de commande fermeture provoque la fermeture. Pendant l'ouverture, une impulsion de commande fermeture provoque la fermeture. Pendant la fermeture, une impulsion de commande ouverture provoque l'ouverture. La commande stop provoque l'arrêt.

**Pour obtenir ce mode de fonctionnement, il faut :**

- Programmer l'armoire en mode semi-automatique.
- Câbler le bouton de commande ouver. ext. entre les bornes 8 et 42.
- Câbler le bouton de commande ouver. int. entre les bornes 8 et 43.
- Le bouton de commande ferm. doit être câblé entre les bornes 41 et 44.



**SIMINOR**

## FONCTIONNEMENT AVEC OU SANS FIN DE COURSE

- Pour un fonctionnement sans fins de course, le temps d'ouverture et de fermeture de la porte est réglable. Il faut shunter les fins de course ouverture et fermeture.
- Pour un fonctionnement avec fins de course :
  - Fin de course ouverture contact "NF".
  - Fin de course fermeture contact "NF".
- Autres types de fins de course :
  - Fin de course fermeture avancée contact "NO", fin de course auxiliaire bas. Lorsque ce contact est fermé, une détection de contact à la fermeture provoque l'arrêt de la porte, elle est considérée comme fermée.
  - Fin de course auxiliaire haut "NF".

## MOUVEMENT PARTIEL

La course est définie par :

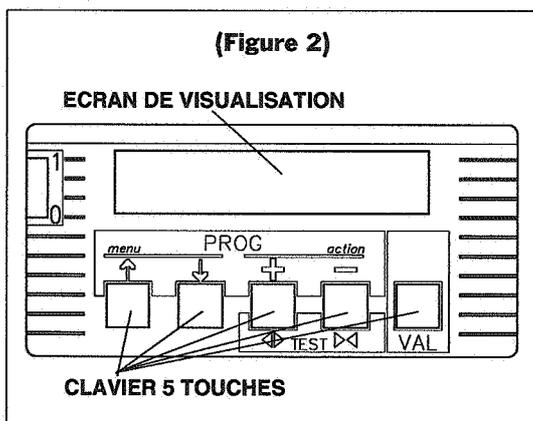
- le fin de course ouverture partielle contact "NF", fin de course auxiliaire haut.
- la durée du mouvement partiel (réglable). Il faut shunter l'entrée fin de course auxiliaire haut.

## INTERFACE UTILISATEUR

### • Description

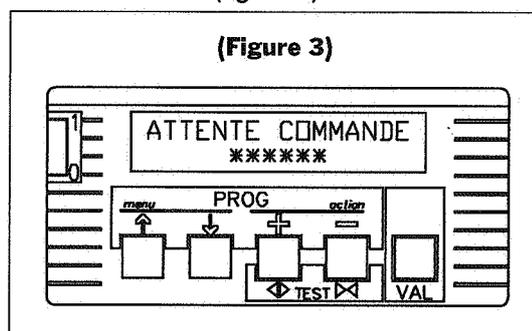
Écran : deux lignes de seize caractères.

Clavier : cinq touches.

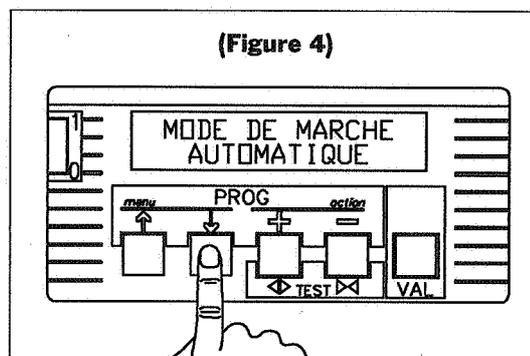


### • Configuration des paramètres

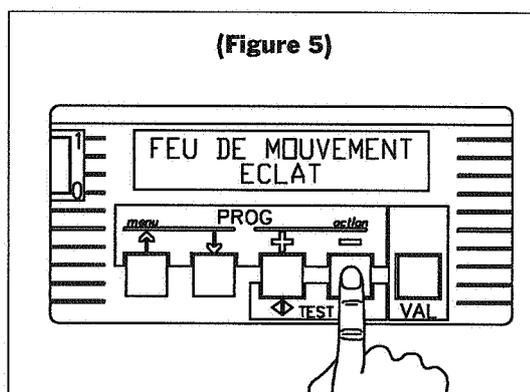
L'état du système est affiché à l'écran. Les différents paramètres sont accessibles et réglables par le clavier à cinq touches et sont visibles à l'écran (figure 3).



Pour visualiser les paramètres, utiliser les flèches haut et bas du clavier. Les paramètres s'affichent à l'écran avec leur valeur (figure 4).



La valeur d'un paramètre est modifiable : utiliser les touches + et - du clavier (figure 5). Il est recommandé de modifier les valeurs des paramètres lorsque la porte est à l'arrêt, fermée.



FONCTIONNEMENT  
AVEC OU SANS FIN  
DE COURSE

MOUVEMENT  
PARTIEL

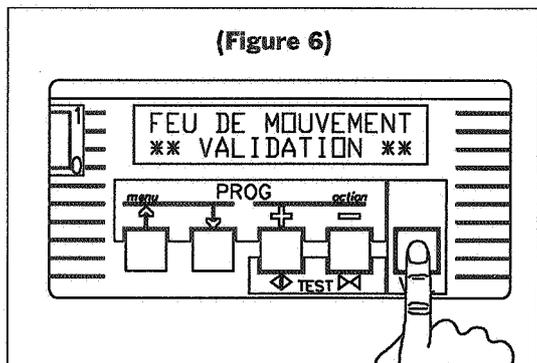
INTERFACE  
UTILISATEUR

FRANCAIS

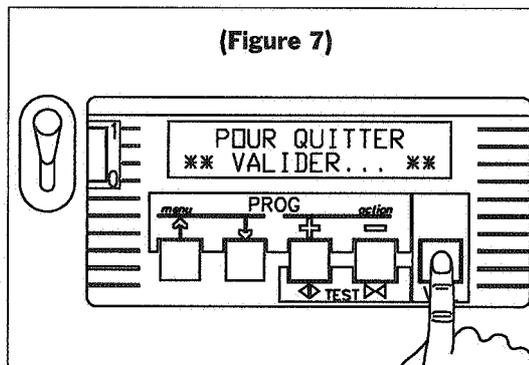


**SIMINOR**

Pour que la valeur modifiée soit effective, appuyer sur la touche VAL (figure 6), "VALIDATION" apparaît à l'écran et la nouvelle valeur est prise en compte (sans validation, le paramètre garde sa valeur initiale).



Pour sortir du menu des paramètres, une inactivation de 10 secondes des touches du clavier provoque cette sortie (sauf en cas de visualisation des paramètres "TELE CDE", "TELE CDI", "CODE D'ACCES"). On peut aussi sortir en appuyant sur VAL lorsqu'apparaît le paramètre "POUR QUITTER" "VALIDER..." (figure 7).



● Liste des paramètres

PARAMETRE (utiliser les flèches)	VALEUR (utiliser les touches + et -)	PAR DEFAULT	VOTRE CHOIX	EXPLICATIONS
<div style="text-align: center;">↓ ↑</div> <b>MODE DE MARCHÉ</b>	<b>AUTOMATIQUE</b> <b>SEMI-AUTOMATIQUE</b> <b>BLOCAGE</b> <b>SEQUENTIEL</b>	X		Choix du mode de fonctionnement.
<div style="text-align: center;">↓</div> <b>CELLULE BLOCAGE</b>	<b>CELLULE 1 B3</b> <b>ADMAP B5</b> <b>CELL-ADMAP B3-B5</b> <b>CELL B3-B4</b> <b>ADMAP B5-B6</b>	X		En mode blocage : Indique les cellules (désignation et numéro de borne) qui provoquent la fermeture. Si deux cellules sont validées, il faut passer devant les deux cellules avant de provoquer la fermeture.
<div style="text-align: center;">↓</div> <b>BARRE PALPEUSE</b>	<b>BP RESISTANTES</b> <b>BP CONTACT SECS</b> <b>BPB RES + BPH SEC</b>		X	Type de barre palpeuse : Deux barres palpeuses SIMINOR. Deux barres palpeuses autres. Barre palpeuse basse : type SIMINOR. Barre palpeuse haute : contact sec.
<div style="text-align: center;">↓</div> <b>GESTION MOTEUR</b>	<b>1 VITESSE</b> <b>2 VIT (PV GV PV)</b> <b>2 VIT (GV PV)</b> <b>2 MOT 2 VANTAUX</b> <b>1 MOTEUR HYDRAU</b>	X		Permet de définir l'installation : Nombre de moteurs, nombre de vitesses, type de moteurs. Option "SECOND MOTEUR" nécessaire pour "2 VITESSES" ou "2 MOTEURS". Voir câblage moteurs et fins de course.



**SIMINOR**

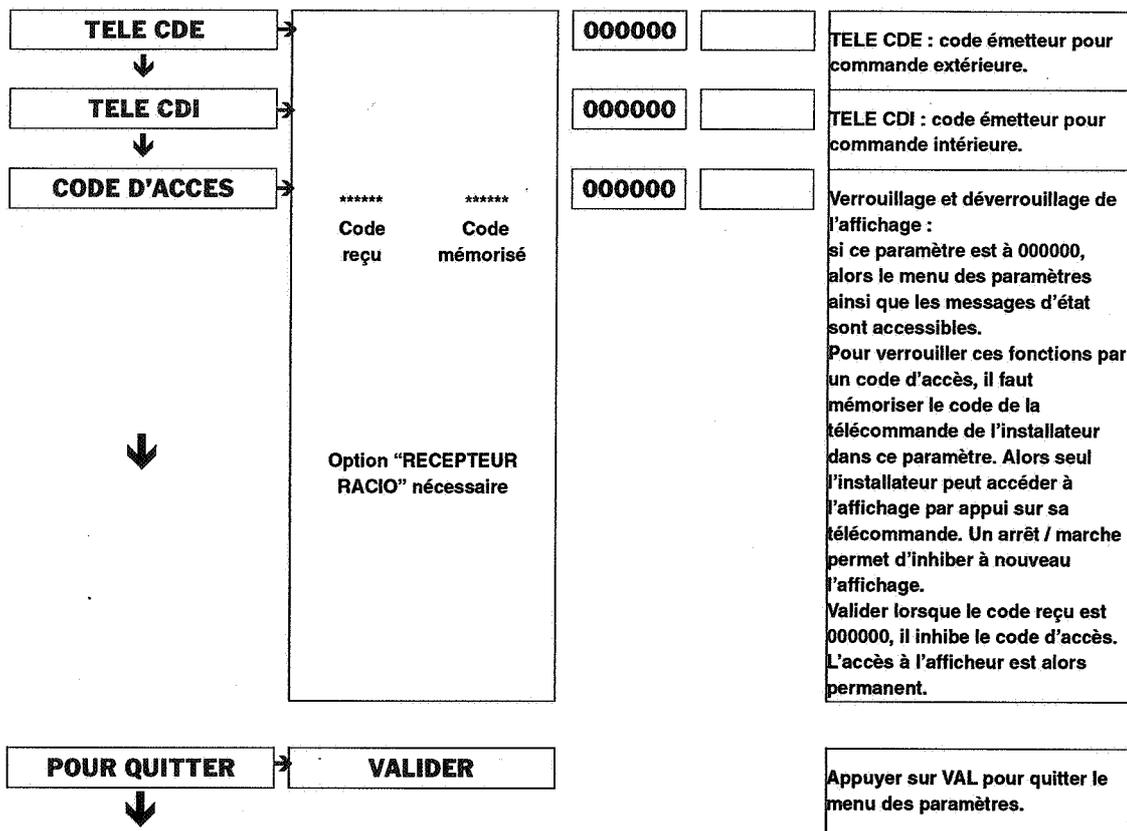
FEU DE MOUVEMENT ↓	ECLAT			Signalisation du mouvement par feu clignotant ou fixe. Deux types de clignèment sont possibles.
	CLIGNOTANT	X		
	FIXE			
AUXILIAIRE 1 ↓	GACHE NO	X		Contact sec pour gâche :
	GACHE NF			Contact NO sans coup de bélier.
	COUP DE BELIER			Contact NF sans coup de bélier.
	FREIN			Contact NO avec coup de bélier. Contact fermé pendant le mouvement.
AUXILIAIRE 2 AUXILIAIRE 3 ↓	MINUTERIE	X		Permet de définir deux sorties auxiliaires (contacts secs) en fonction du besoin. Dans la case de "GESTION MOTEUR" = "1 MOTEUR HYDRAU", un auxiliaire doit être "VANNE DESCENTE".
	VANNE DESCENTE			
	ALARME INTRUSION ALARME DEFAUTS	X		
SECURITE BASSE ↓	ARRET TOTAL			Action en cas de détection par les sécurités de présence et de contact à la fermeture. Le temps de "OUVERTURE PARTIELLE" est fixé par "T. MVT PARTIEL".
	OUV TOTALE	X		
	OUV PARTIELLE			
SECURITE HAUTE ↓	ARRET TOTAL			Action en cas de détection par les sécurités de contact à l'ouverture. Le temps de "FERMETURE PARTIELLE" est fixé par "T. MVT PARTIEL".
	FERM TOTALE			
	FER PARTIELLE	X		
DEFAUTS ↓	BLOQUANTS			Type de défaut en cas de défaut de test des barres palpeuses, de protection thermique du moteur, d'antipatinage.
	NON BLOQUANTS	X		



T. ANTIPATINAGE	<p>*** S.</p> <p>Réglage des temps de fonctionnement. De 000 à 249 secondes.</p>	60	<input type="checkbox"/>	Durée max. de fonctionnement en continu d'un moteur. Si le temps est atteint, le système se met en défaut "ANTIPATINAGE".
↓				
T. FERMETURE		2	<input type="checkbox"/>	En modes automatique et blocage, durée de l'attente porte ouverte avant la fermeture.
↓				
T. OUVRE / FERME		100	<input type="checkbox"/>	Durée d'un mouvement dans le cas d'un fonctionnement sans fin de course. Durée sup. au temps de mouvement dans le cas d'un fonctionnement avec fin de course.
↓				
T. PREAVIS		2	<input type="checkbox"/>	Durée du préavis avant mouvement. Valeur 0 pour annuler le préavis.
↓				
T. CELLULES	2	<input type="checkbox"/>	Intervalle de temps entre le passage devant les cellules et la fermeture.	
↓				
T. DE GACHE	1	<input type="checkbox"/>	Durée d'alimentation de la gâche.	
↓				
T. MVT PARTIEL	4	<input type="checkbox"/>	Durée d'un mouvement partiel (après une commande d'ouverture partielle ou après une détection par les sécurités).	
↓				
T. ECLAIR. ZONE	5	<input type="checkbox"/>	Durée pendant laquelle l'éclairage de zone reste allumé une fois le mouvement fini.	
↓				
T. DECAL. OUV	<p>*** S. / 10</p> <p>De 000 à 249 dixièmes de seconde.</p>	20	<input type="checkbox"/>	-Indique, si l'option "FREIN" est sélectionnée dans auxiliaire 1, le temps entre l'arrêt moteur et l'ouverture contact frein. -Indique, si l'option "SECOND MOTEUR" est enfichée, le temps du déblocage entre vantaux en début d'ouverture.
↓				
T. DECAL. FERM	40	<input type="checkbox"/>	-Indique, si l'option "FREIN" est sélectionnée dans auxiliaire 1, le temps entre le décollage du frein et le départ moteur. -Indique, si l'option "SECOND MOTEUR" est enfichée, le temps du décalage entre vantaux en début de fermeture.	
↓				
PROTECT. MOTEUR	<p>** A.</p> <p>De 0 à 5.6 ampères.</p>	5.6	<input type="checkbox"/>	Intensité max. du moteur. Si cette valeur est dépassée pendant le fonctionnement, le système se met en défaut "THERMIQUE". Fonction inhibée avec la valeur "0".
↓				



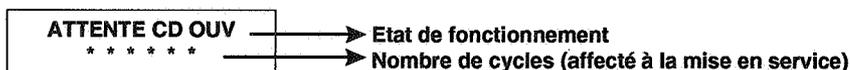
**SIMINOR**



Après ce dernier paramètre, un appui sur la touche "flèche descendante" ramène au début de la liste des paramètres.

### ● Visualisation des états du système

Il est possible de visualiser les états de fonctionnement, les défauts sur l'écran. Pour cette visualisation, le code d'accès mémorisé doit être A 000000 ou égal au code reçu par télécommande.



ETATS DE FONCTIONNEMENT	EXPLICATIONS
ATTENTE COMMANDE	Attente d'une commande
CDE PERMANENTE	Commande externe permanente
CDI PERMANENTE	Commande interne permanente
CDP PERMANENTE	Commande partielle permanente
CDE RADIO PERM	Commande externe radio permanente
CDI RADIO PERM	Commande interne radio permanente
ECLAIR. ZONE	L'éclairage de zone reste allumé à la fin du mouvement, pendant une durée programmable
FERM. PARTIELLE	Fermeture partielle
FERMETURE PORTE	Mouvement de fermeture en cours
OUV. PARTIELLE	Ouverture partielle
OUVERTURE PORTE	Mouvement d'ouverture en cours
PORTE FERMEE	Pas de mouvement : état de la porte
PORTE OUVERTE	Pas de mouvement : état de la porte



**SIMINOR**

ETATS DE FONCTIONNEMENT	EXPLICATIONS
PREAVIS FERM.	Préavis avant fermeture
PREAVIS OUV.	Préavis avant ouverture
TEMPO FERMETURE	En mode automatique ou blocage, attente de la fin de la temporisation avant fermeture
T. CELLULES	Attente après passage devant cellules

ARRET CYCLE-VOIR	→ Arrêt du cycle
ADMAP OCCUPEE B5	→ Origine de l'arrêt et repère de l'information sur le bornier

ORIGINES DE L'ARRET	EXPLICATIONS
ADMAP OCCUPEE B5	Détection dans l'ADMAP : borne 5
ADMAP OCCUPEE B6	Détection dans l'ADMAP : borne 6
CHOC OUV. B13	Détection par BP haute : borne 13
CHOC FERM. B14	Détection par BP basse : borne 14
LIGNE SECU B39	Arrêt d'urgence : borne 39
SECU. FERM. B3	Détection par cellule : borne 3
SECU. FERM. B4	Détection par cellule : borne 4

DEFAULT	→ Défaut, bloquant ou non
THERMIQUE	→ Origine du défaut

ORIGINES DU DEFAULT	EXPLICATIONS
ANTIPATINAGE	Temps maximum de fonctionnement en continu atteint
BARRE PALPEUSE	Test barre palpeuse en défaut
INTRUSION	Le fin de course fermeture n'est plus actionné alors que la porte doit être fermée
SURCHARGE 24V	Surintensité sur le circuit en 24V Défaut toujours bloquant 2A maximum
THERMIQUE	Intensité maximale dépassée (moteur)
+2 MIN ADMAP OCCUPEE B5 +2 MIN ADMAP OCCUPEE B6 +2 MIN SECU. FERM. B3 +2 MIN SECU. FERM. B4 +2 MIN CHOC OUV. B13 +2 MIN CHOC FERM. B14	Sécurités occultées plus de deux minutes alors que la porte est ouverte
+2 MIN CHOC PUIS ARRET	Arrêt plus de 2 min. porte ouverte après détection de contact

OUVERTURE PORTE	→ Mouvement en cours
MANOEUVRE FORCEE	→ En manœuvre forcée

ETATS DE FONCTIONNEMENT	EXPLICATIONS
FERMETURE PORTE OUVERTURE PORTE	Lorsque l'on n'est pas dans le menu des paramètres : -La touche + active l'ouverture forcée -La touche - active la fermeture forcée

* MENU INHIBE * * * * * *	Menu des paramètres non accessible (code d'accès différent de 000000)
PRODIGE 3600 VERSION V0-0	Nom du produit (affiché qlq. sec. à la mise sous tension) Version du logiciel



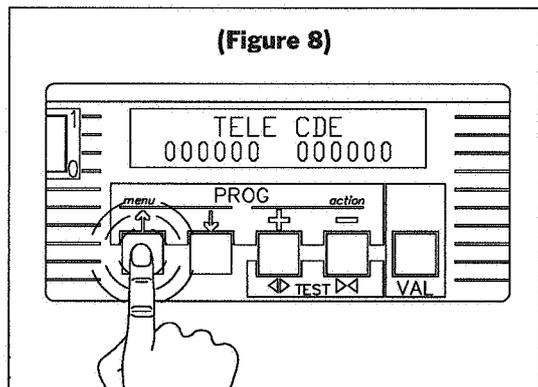
**SIMINOR**

● **Compteur de cycles**

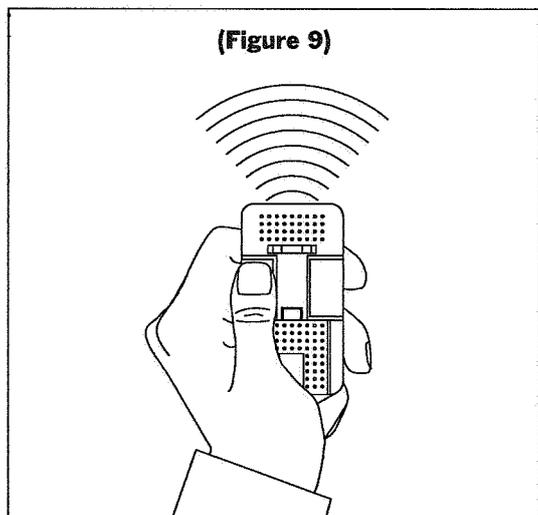
Affichage du nombre de cycles effectués depuis la mise en service du système (l'affichage se fait lors de la visualisation des états de fonctionnement).

● **Mémorisation du code de télécommande (option cassette récepteur)**

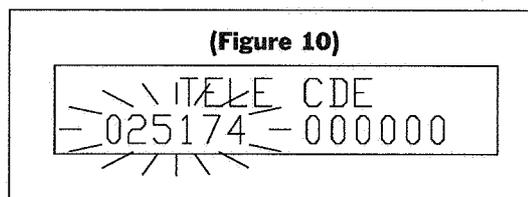
Accéder au paramètre "TELE CDE" (figure 8).



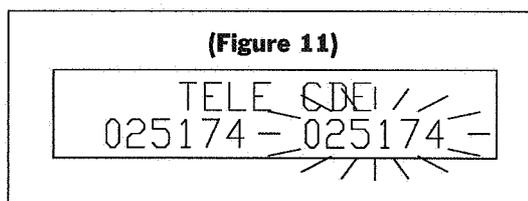
Appuyer sur le bouton de l'émetteur choisi comme fonction "TELE CDE" (figure 9).



Attendre que le code reçu s'affiche à gauche de l'afficheur (figure 10).



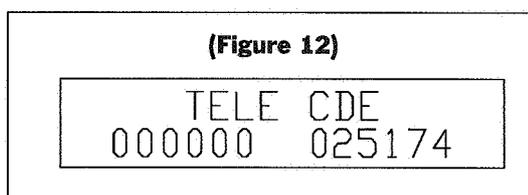
Tout en gardant le bouton de la télécommande appuyé, valider le code avec la touche VAL pour faire apparaître le code sur la partie droite de l'afficheur (figure 11).



Relacher la touche VAL et le bouton de la télécommande. Le code est mémorisé (affichage du code sur la partie droite de l'afficheur et valeur 000000 sur la partie gauche de l'afficheur, figure 12).

**S'il n'y a pas de code reçu (valeur 000000 à gauche de l'afficheur), un appui sur la touche VAL efface l'ancien code et fait passer à 000000 celui mémorisé à droite de l'afficheur.**

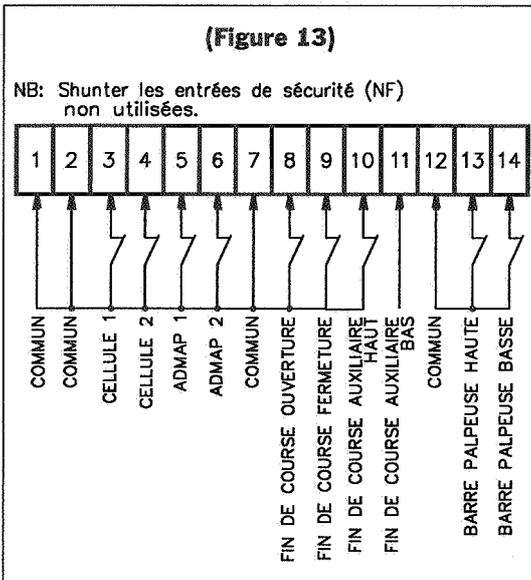
**Opérations identiques pour mémoriser les valeurs des paramètres "TELE CDI" et "CODE D'ACCÈS".**



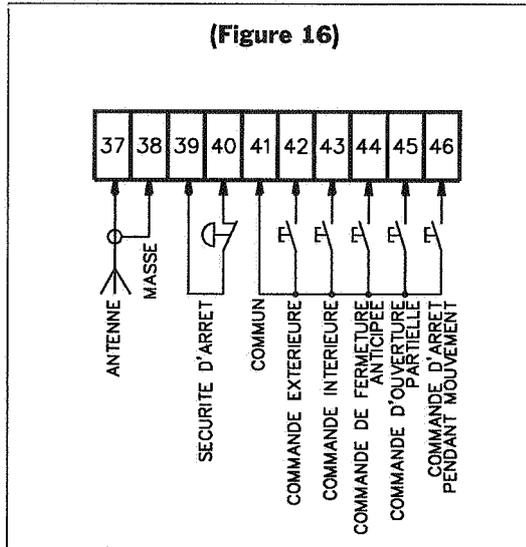
# BRANCHEMENT

# BRANCHEMENT

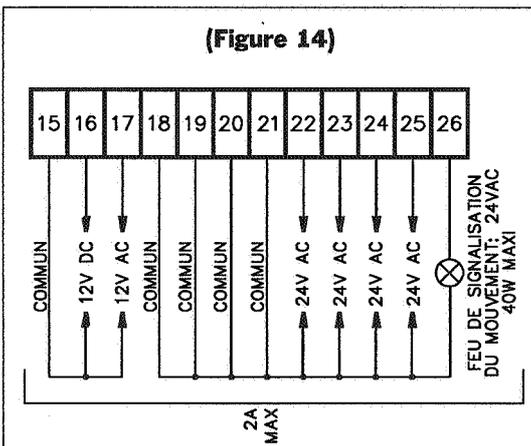
## ● Sécurités



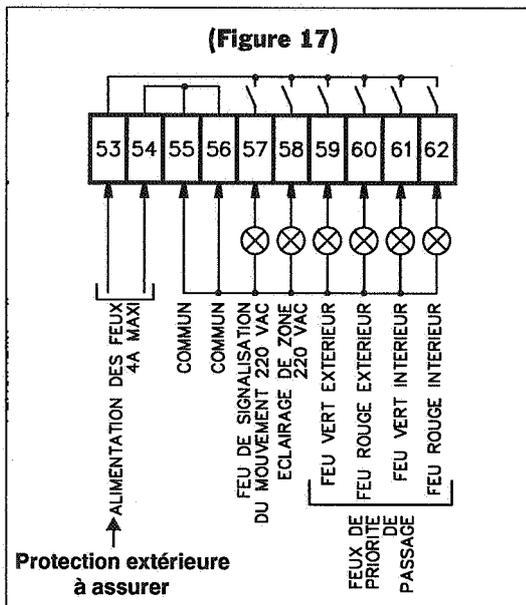
## ● Commandes



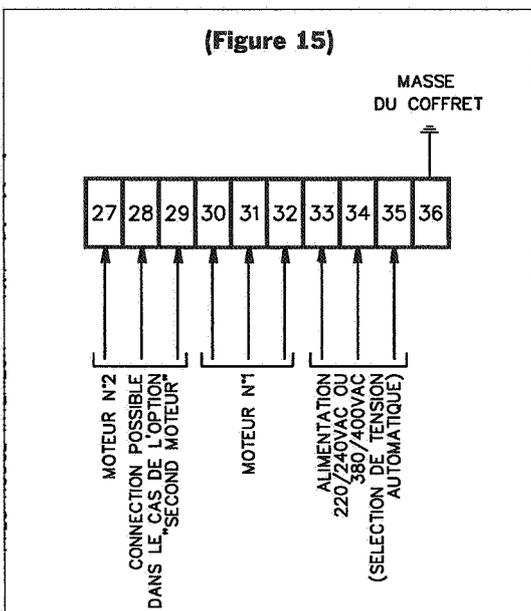
## ● Alimentation en 24/12Vac



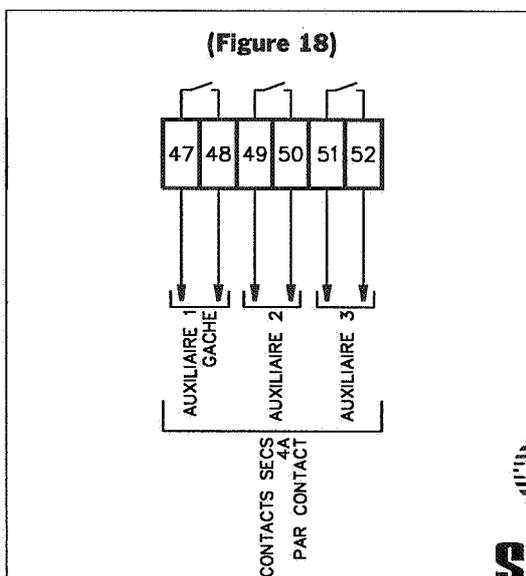
## ● Feux



## ● Alimentation en 220/240Vac-380/400Vac et moteurs



## ● Sorties auxiliaires



# CÂBLAGE MOTEURS ET FINS DE COURSE

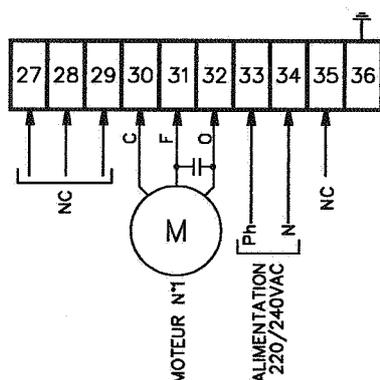
NC : Non Connecté

## ● Moteur 1 vitesse

(SÉLECTIONNER "GESTION MOTEUR"="1 VITESSE")

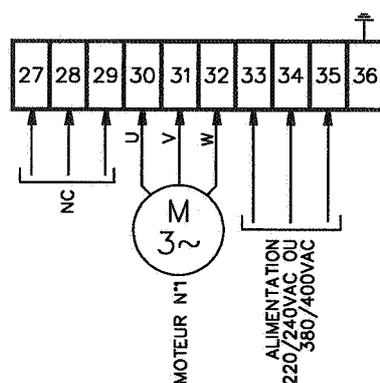
### MOTEUR MONOPHASÉ

(Figure 19)



### MOTEUR TRIPHASÉ

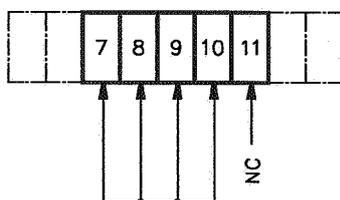
(Figure 20)



## ● Câblage sans fins de course

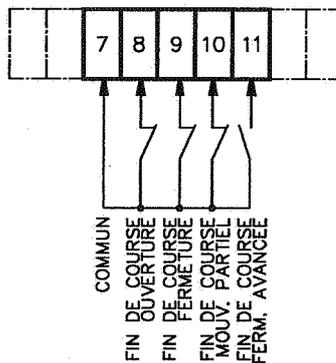
(SÉLECTIONNER "T. OUVRE/FERME" à régler en fonction de la course)

(Figure 21)



## ● Câblage avec fins de course

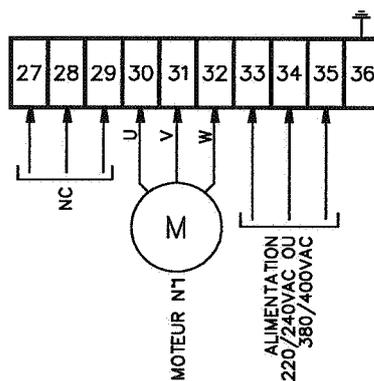
(Figure 22)



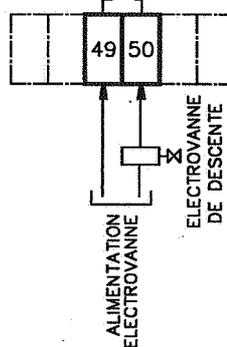
## ● Moteur hydraulique

(SÉLECTIONNER "GESTION MOTEUR" = "1 MOTEUR HYDRAULIQUE" et "AUXILIAIRE 2" = "VANNE DESCENTE")

(Figure 23)



Exemple auxiliaire 2



**SIMINOR**

## OPTIONS

### ● Récepteur radio

Deux canaux : commande intérieure, commande extérieure.

Protection de l'interface utilisateur par code d'accès.

Deux types de récepteur en fonction de la fréquence d'utilisation (27.195MHz ou 30.875MHz).

### ● Second moteur

Il est possible de commander :

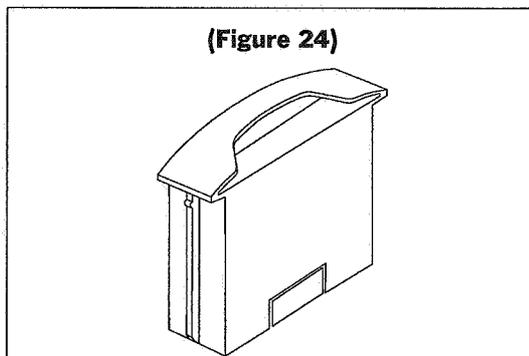
Un moteur triphasé deux vitesses.

Deux moteurs pour deux vantaux (moteurs à une vitesse).

### ● Horodateur

Possibilité d'ouvrir, de fermer la porte automatiquement à une heure donnée.

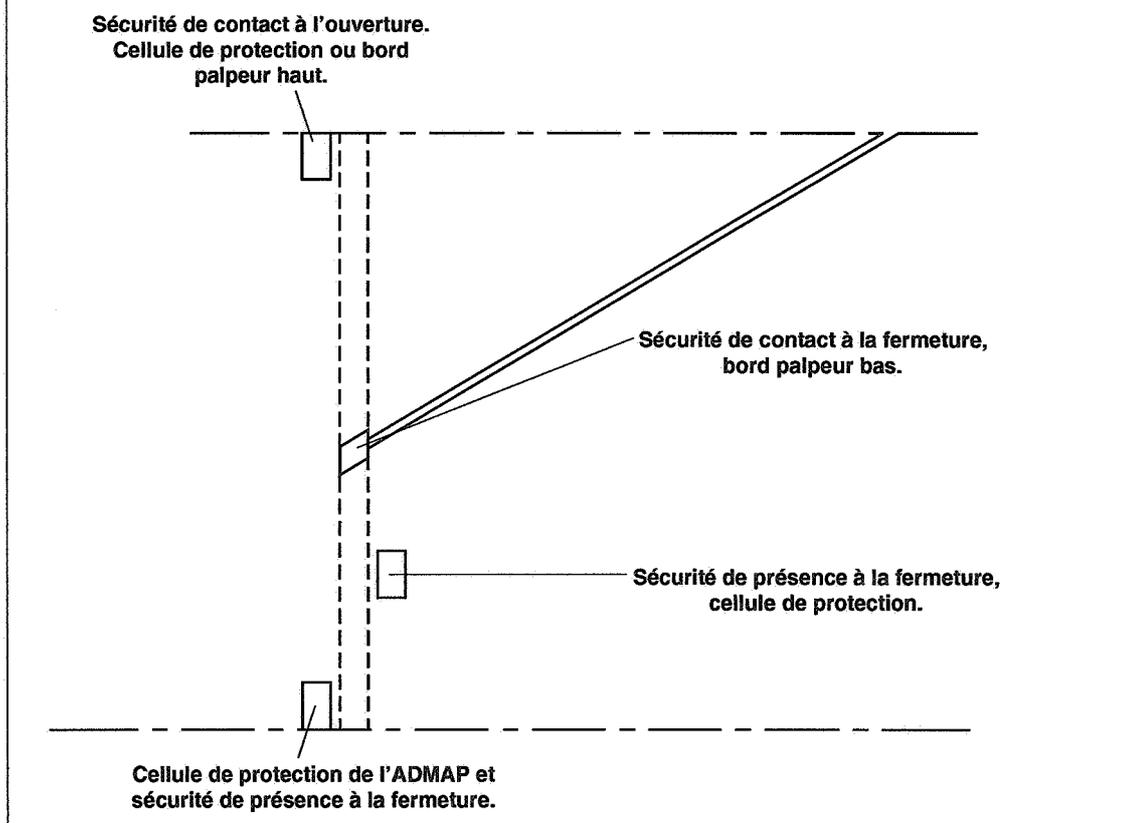
Les options se présentent sous forme de cassettes embrochables.



## TYPES D'INSTALLATIONS (avec sécurités de présence et contacts de chocs)

### ● Porte basculante non débordante

(Figure 25)



## OPTIONS

## TYPES D'INSTALLATION

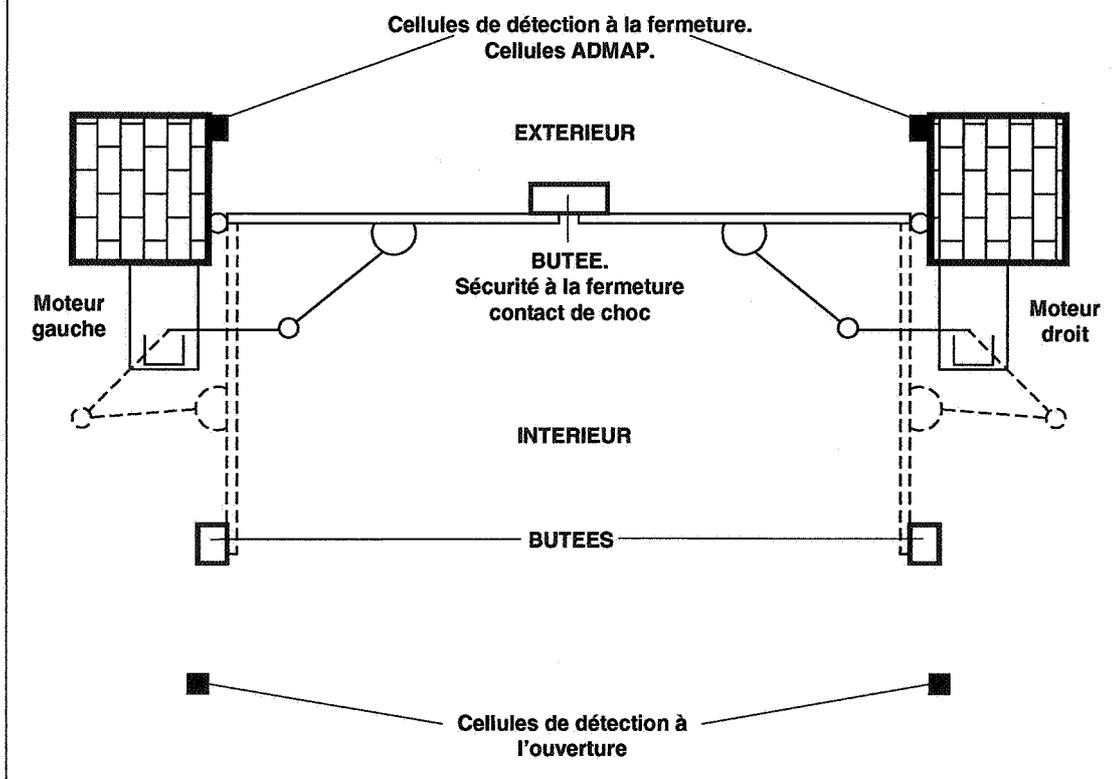


**SIMINOR**

● Portail deux battants

(OPTION "SECOND MOTEUR" NÉCESSAIRE)

(Figure 26)



FRANCAIS





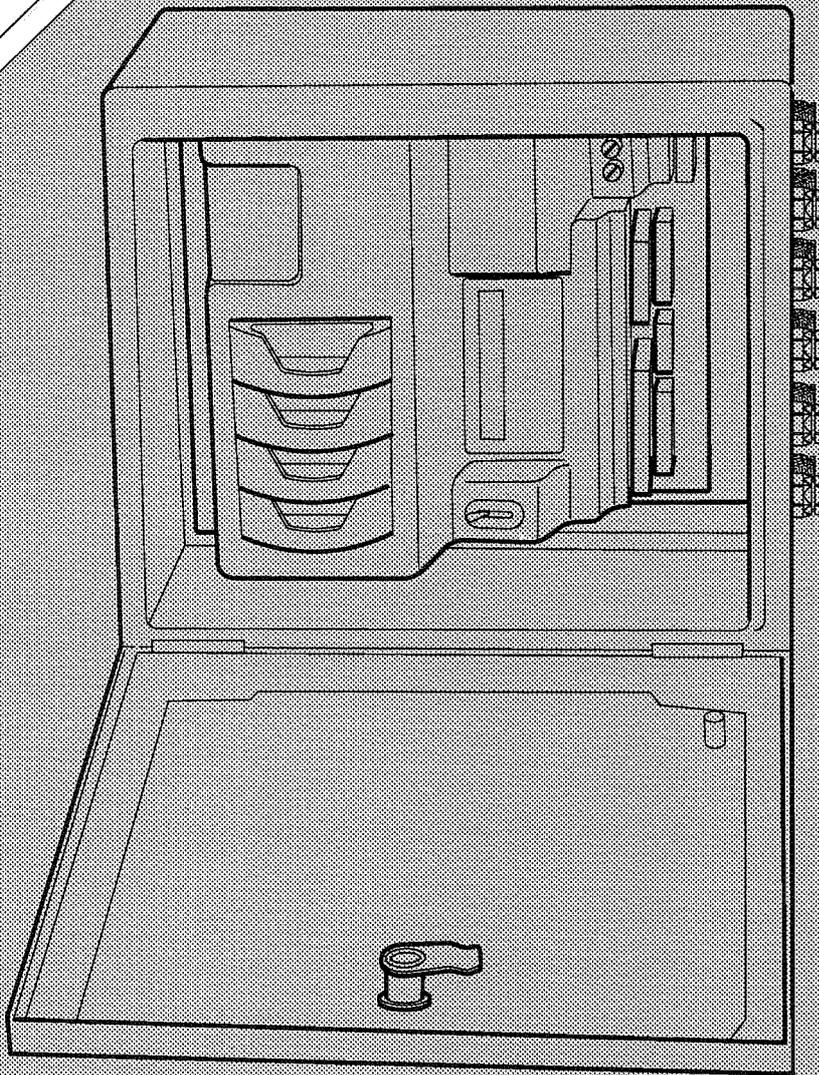
**NOTES :**

**FRANCAIS**



**SIMINOR**

INSTALLATION  
INSTRUCTIONS



# PRODIGE 3600 DOOR AUTOMATION

WITH PARAMETER-SETTING